DIALOG(R) File 347: JAPIO (c) 2001 JPO & JAPIO. All rts. reserv.

Image available ZOOM LENS

PUB. NO.: 04-343313 [**J** P 4343313 A] PUBLISHED: November 30, 1992 (19921130)

INVENTOR(s): NAKAMURA AKIRA

APPLICANT(s): SONY CORP [000218] (A Japanese Company or Corporation), JP

(Japan)

APPL. NO.: 03-116150 [JP 91116150] May 21, 1991 (19910521) FILED: INTL CLASS: [5] G02B-015/16; G02B-013/18

JAPIO CLASS: 29.2 (PRECISION INSTRUMENTS -- Optical Equipment)

Section: P, Section No. 1523, Vol. 17, No. 197, Pg. 35, April JOURNAL:

16, 1993 (19930416)

ABSTRACT

PURPOSE: To make a fourth group small in size and light in weight, in the zoom lens of a rear focus system, which is constituted of four groups, executes variable power by moving a second group, and executes a compensation of the image movement at the time of variable power, and focusing by moving a fourth group.

CONSTITUTION: A fourth lens group 4 is constituted of two pieces of lenses joined or separated each other, consisting of a negative meniscus lens 41 whose convex face is turned to an object side and a positive lens 42 in order from the object side, and at least one piece of lens in these two pieces of lenses is formed by an organic material.

					•
	٠				٧
•					
					2
					<i>‡-</i>
				og'	
				12	
		iè.			(4)
			÷		
		, ,			
					

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開 号

特開平4-343313

(43)公開日 平成4年(1992)11月30日

(51)IntCL⁵

識別紀号

庁内整理番号

FI

技術表示箇所

G 0 2 B 15/16 13/18 8106-2K 8106-2K

審査請求 未請求 請求項の数2(全27頁)

(21) 出顧番号

待順平3-116150

(71)出版人 000002185

ソニー株式会社

(22)出顧日 平成3年(1991)5月21日

東京都品川区北品川 6 丁目 7 番35号

(72)発明者 中村 明

東京都品川区北品川6丁目7番35号 ソニ

一株式会社内

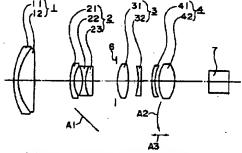
(74)代理人 弁理士 松隈 秀盛

(54) 【発明の名称】 ズームレンズ

(57)【要約】

【目的】 4群構成で第2群を動かして変倍を行い、第 4群を動かして変倍の最の像面移動の補債及び合無を行 うリアフォーカス方式のズームレンズにおいて、第4群 を小型化及び軽量化する。

【構成】 第4レンズ群4を物体倒より順に物体側に凸面を向けた負メニスカスレンズ41と正レンズ42とよりなる互いに接合又は分離された2枚のレンズより構成し、これら2枚のレンズの内の少なくとも1枚のレンズを有機材料で形成する。



本記明の一里施例の光学系の基本検索

【集件無求の範囲】

【請求項1】 物体側より順に正の屈折力を持つ第1レ ンズ群、負の屈折力を持つ第2レンズ群、正の屈折力を 持つ第3レンズ群及び正の屈折力を持つ第4レンズ群を 有し、上記第1レンズ群及び第3レンズ群を固定とし、 上配第2レンズ群を移動させて変倍を行い、上配第4レ ンズ群を移動させて変倍に伴う像面移動補償及び合焦を 行うようにした4群構成のリアフォーカス方式のズーム レンズにおいて、上記第4レンズ群を物体側より順に物 体側に凸面を向けた負メニスカスレンズと正レンズとよ 10 焦作用及び変倍に伴う像面移動補債作用の双方の視点か りなる互いに接合又は分離された2枚のレンズより構成 し、該2枚のレンズの内の少なくとも1枚のレンズを有 機材料で形成するようにしたことを特徴とするズームレ ンズ.

【請求項2】 請求項1記載のズームレンズにおいて、 上配第4レンズ群を構成する2枚のレンズを共に有機材 科より形成し、d線の屈折率をNd、屈折率の温度勾配 をdNd/dT、αを線膨張率として有機材料の温度バ ラメータを次の式で表した場合に、

$$\nu T = \left(\frac{\frac{d N d}{d T}}{N d - 1} - \alpha\right)^{-1}$$

上記第4レンズ群を構成する2枚のレンズの内の食メニ スカスレンズを形成する有機材料の温度パラメータの絶 対値が上記2枚のレンズの内の正レンズを形成する有機 材料の温度パラメータの絶対値よりも小さくなるように 材料の選択をしたズームレンズ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、例えばスチルカメラス はビデオカメラ等に使用して好適な高変倍比のリアフォ 一カス方式のズームレンズに関する。

[0002]

【従来の技術】従来、スチルカメラ又はピデカメラ用の ズームレンズとして、正負正正の4 群構成で1 群が合無 作用、2群が変倍作用、3群が変倍に伴う像面移動補償 作用を行うズームレンズが知られている。しかしなが ら、このようなフロントフォーカス方式で且つ可動群が 3個のズームレンズでは、機械的なカム構造が必要にな 40 りズームレンズシステムとしての全体構成が複雑である 上に、合焦時における軸外光線の取り扱いに対する配慮 が必要で、近接撮影が困難である。そこで、近年はリア フォーカス方式で且つ可動群が2個のズームレンズが主 流になりつつある。

【0003】そのリアフォーカス方式で且つ可動群が2 個のズームレンズは、例えば特開昭62~24213号 公報、特開昭63-123009号公報に開示されてい るように、物体側より順に正の屈折力を持つ第1レンズ

第3レンズ群及び正の屈折力を持つ第4レンズ群を有 し、それら第1レンズ群及び第3レンズ群を固定とし、 その第2レンズ群を移動させて変倍を行い、その第4レ ンズ群を移動させて変倍に伴う像面移動補債及び合焦を 行うようにした正負正正の4群構成のズームレンズであ る。このような構成により上述の不都合が解消されただ けでなく、特に合焦のためのレンズ群が小型軽量化され た点に留意すべきである。

【0004】ここで、その第4群の軽量化について、合 ら見直してみるに、ズームレンズシステムについては近 年自動化及び電子化が大幅に進んでいるが、光学的性能 の維持は当然のこととして更に変倍を高速化して自動合 焦(オートフォーカス)を高度化するすることが要求さ れている。それに加えて、ズームレンズシステムとして 単にレンズ系を小型化するのみでなく、可動レンズ群の 駆動系に対する負荷を軽減させることにより、その駆動 系を含めたシステム全体としての小型化が求められてい る。また、レンズ系を小型化して駆動系に対する負荷を 20 軽減させることは、消費電力を低減してパッテリーを小 型軽量化できることをも意味するが、これは電子回路を 含めたシステム全体の小型軽量化にとって大きな利点と なる。即ち、合焦作用及び変倍に伴う像面移動補償作用 を行う第4群の小型軽量化は、システム全体の小型軽量 化に大きく寄与すると共に、応答速度が向上して自動合 焦がより高速に行えるなど多くの利点がある。

[00051

【発明が解決しようとする課題】このように、第4群を 小型軽量化することには多くの利点があるにも拘らず、 30 従来の4群構成のリアフォーカス方式のズームレンズに おいては第4群は何れも光学ガラスより構成され、特に その第4群を軽量化したレンズ系は提案されていない。 【0006】本発明は斯かる点に鑑み、そのような4群 構成でリアフォーカス方式のズームレンズにおいて、第 4群を小型化及び軽量化することを目的とする。 [0007]

【課題を解決するための手段】本発明による第1のズー ムレンズは、例えば図1に示す如く、物体倒より層に正 の屈折力を持つ第1レンズ群(1)、負の屈折力を持つ 第2レンズ群(2)、正の屈折力を持つ第3レンズ群 (3) 及び正の屈折力を持つ第4レンズ群(4)を有 し、それら第1レンズ辞(1)及び第3レンズ群(3) を固定とし、その第2レンズ群(2)を移動させて変倍 を行い、その第4レンズ群(4)を移動させて変倍に伴 う像面移動補償及び合焦を行うようにした4群構成のリ アフォーカス方式のズームレンズにおいて、その第4レ ンズ群(4)を物体側より順に物体側に凸面を向けた負 メニスカスレンズ(41)と正レンズ(42)とよりな る互いに接合又は分離された2枚のレンズより構成し、 群、負の屈折力を持つ第2レンズ群、正の屈折力を持つ 50 これら2枚のレンズの内の少なくとも1枚のレンズを有

権材料で形成するようにしたものである。

【0008】本発明による第2のズームレンズは、その 第1のズームレンズにおいて、その第4レンズ群(4) を構成する2枚のレンズを共に有機材料より形成し、d 線の屈折率をNd、屈折率の温度勾配をdNd/dT、 αを線膨張率として有機材料の温度パラメータを次の式 で表した場合に、

$$vT = \left(\frac{\frac{dNd}{dT}}{\frac{Nd-1}{Nd-1}} - \alpha\right)^{-1}$$

その第4レンズ群(4)を構成する2枚のレンズの内の 負メニスカスレンズ(41)を形成する有機材料の温度 パラメータの絶対値がその2枚のレンズの内の正レンズ (42) を形成する有機材料の温度パラメータの絶対値 よりも小さくなるように材料の選択をしたものである。 [0009]

【作用】斯かる本発明による第1のズームレンズによれ ば、第4レンズ群(4)が物体側に凸の負メニスカスレ が、それら2枚のレンズにより色収差等をも良好に補正 できると共に、物体側に凸の負メニスカスレンズと正レ ンズとを組み合わせた場合には実質的に1枚の正レンズ に近い形状となり、光学的特性を良好に維持しつつその 第4レンズ群(4)を小型化することができる。更に、 それら2枚のレンズの内の少なくとも1枚が有機材料で 構成されているので、レンズ系が軽量化される。

【0010】また、有機材料は光学ガラスに比べて温度 特性が悪く、温度変化によりその第4レンズ群(4)の (4) は変倍時及び合焦時に動くものであるため、仮に 焦点距離が変化してもその変化分を打ち消すようにその 第4レンズ群(4)を動かすことにより対応することが できる.

【0011】また、本発明による第2のズームレンズに よれば、各面のパワー(焦点距離の逆数)を対応する温 度パラメータで除した値の和が略全体のレンズ系の焦点 距離の温度特性になる。また、本例の第4レンズ群 (4) は全体として屈折力が正であるため、その第4レ 絶対値は正レンズ(42)のパワーよりも小さい。従っ て、その負メニスカスレンズ(41)の温度パラメータ の絶対値がその正レンズ(42)の温度パラメータの絶 対値よりも小さくなるように材料を選択することによ り、その第4レンズ群(4)の焦点距離の温度による変 化率を小さくすることができる。

[0012]

【実施例】以下、本発明によるズームレンズの一実施例 につき図面を参照して説明しよう。図1は、本発明の一

図1において、物体側から像側に順に正の屈折力を持つ 固定の第1レンズ群1、負の屈折力を持つパリエータと しての第2レンズ群2、正の屈折力を持つ固定の第3レ ンズ群3及び正の屈折力を持つコンペンセータとしての 第4レンズ群4を配する。矢印A1~A3のそのズーム レンズの光軸に垂直な成分及び平行な成分がそれぞれ倍 率の差及びレンズ群の動きに対応するものとすると、第 2 レンズ群2 が矢印A 1 に対応して移動することにより 変倍が行われ、第4レンズ群4が矢印A2及びA3に対 10 応して移動することによりそれぞれ変倍に伴う像面変動 の補正及び合焦が行われる。即ち、本例は正負正正の4 群構成でリアフォーカス方式のズームレンズである。

【0013】また、第2レンズ群2と第3レンズ群3と の間に絞り6を配し(ただし、絞り6の位置はこれ以外 でもよい)、第4レンズ群4と他面との間に光学的ロー パスフィルタとしてのガラスプロック7を配する。更 に、その第1レンズ群1は物体側に凸面を向けた負メニ スカスレンズ11と正レンズ12とより構成し、その第 2レンズ群2は物体側に凸面を向けた負メニスカスレン ンズ(41)と正レンズ(42)とより構成されている 20 ズ21と負レンズ22とそれに接合された正レンズ23 とより構成し、その第3レンズ群3は正レンズ31と負 レンズ32とより構成し、その第4レンズ群4は物体側 より脳に物体側に凸面を向けた負メニスカスレンズ41 とそれに接合又は分離された(図1では分離されてい る) 正レンズ42とより構成する。

【0014】このように本例の第4レンズ群4は2枚の レンズより構成されているので、色収差等の補正を良好 に行うことができる。更に、その負メニスカスレンズ4 1の凹部にその正レンズ42の凸部が収まる形となりそ 焦点距離が変化する虞があるが、その第4レンズ群 30 れら2枚のレンズ系は全体で1枚のレンズ程度の厚さに することができるため、本例の第4レンズ群4はきわめ て小型化することができ、ひいてはズームレンズ全体を 小型化することができる。

【0015】また、本例ではその第4レンズ群4の2枚 のレンズの材料としては、2枚とも合成樹脂にするか、 又は一方を合成樹脂にして他方を光学ガラスにするよう に選択する。合成樹脂としては、例えば光透過性があり 比較的安定なアクリル樹脂(例えばpolymethylmethacry late: PMMA), ポリ塩化ビニル (polyvinyl chlori ンズ群(4)の負メニスカスレンズ(41)のパワーの 40 de: PVC), ポリカーボネート (polycarbonate: P C) 、スチレン樹脂 (例えばstyrene-acrylonitrite re sin: SAN) 又はポリスチレン成形材料 (何えばpolyst yrepe: PSt)等を使用することができる。ただし、そ の合成樹脂の代わりに他の有機材料を使用してもよい。 一般的に硝材として用いられる光学ガラスの比重は略 2. 2~6. 1の範囲内にあり、合成樹脂の場合には一 般的にその比重は略1.05~1.4の範囲内にあり、 例えば合成樹脂として光ディスク等で最も広く用いられ ているアクリル樹脂のPMMAの比重は略1. 19であ 実施例のズームレンズの光学系の基本構成を示し、この 50 る。従って、本例のように材料として合成樹脂を使用す

ることにより第4レンズ群4を軽量化することができ る.

【0016】更に、合成樹脂を材料とするプラスチック レンズは金型等を用いた成形加工により大量生産が可能 であり製造コストを低減することができる。また、軽量 化を目的とする以上レンズの厚さはできるだけ薄くする 必要があり、本例では食メニスカスレンズ41に比べて 正レンズ42の方が厚いので、例えば少なくともその正 レンズ42を合成樹脂で形成することにでより軽量化を 図ることができる。また、一般に合成樹脂を選定する際 10 に留意すべき事項は、色収差、温度変化による屈折率変 化及び熱膨張から生ずる焦点距離変化である。色収差を 良好に補正するためには、負メニスカスレンズ41とし てはアッペ数が比較的小さい材料が望まれ、正レンズ4 2としてはアッペ数が比較的大きい材料が望まれる。従 って、d線に対するアッペ数をvdとすると、それら2 枚のレンズを共に合成樹脂より形成する場合には、負メ ニスカスレンズ41の材料としてポリカーポネート (ッ d=31), スチレン樹脂のSAN (vd=35) 又は ポリスチレン成形材料のPSt (vd=31) 等を使用 20 ニスカスレンズ41としてポリスチレン成形材料のPS して正レンズ42としてアクリル樹脂のPMMA (vd =57) 等を使用する組合せが望ましい。

【0017】次に、合成樹脂で形成したレンズの温度に よる焦点距離の変化について検討するに、上述の色収差 で用いられるアッペ数vdと同様に、温度Tの関数であ る温度パラメータッTを次の数1で定義する。

【数1】

$$\nu T = \left(\frac{\frac{d N d}{d T}}{N d - 1} - \alpha\right)^{-1}$$

この数1において、Ndはd線での屈折率、dNd/d Tは屈折率の進度勾配、αは線膨張率である。この温度 パラメータッTについては、Lee.R. Estell:" THIRD ORD ER THEORY OF THERMALLY CONTOROLLED PLASTIC AND GLA SS TRIPLETS", SPIE Vol. 237, 1980, INTERNATIONAL LENS DESIGN CONFERENCE, P. 392において開示されている。具 体的にvTの値は、アクリル樹脂のPMMAで-411 0.7,ポリカーポネートで-4493.5,ポリスチ レン成形材料のPStで-3657.8である。

【0018】また、焦点距離をFとして温度による焦点 距離の変化dF/dTは次の式で表すことができる。

$$\frac{dF}{dT} = -(2F*)^{2}\sum_{j=1}^{T} \frac{y i^{2} \phi i}{(\nu T) i}$$

この数2において、F+はレンズ系のF値、yiはi面 の近軸軸上周辺光線高、φ1は1面のパワー(焦点距離 の逆数)、(vT)iはi面の温度パラメータであり、

る無点距離の変化が大きい傾向があることが分かる。

【0019】また、数2は輸上色収差を表す計算式と問 じ形であると共に、合成 脂間での温度パラメータッT のばらつきはそれ程大きくないため、温度による焦点矩 離の変化を0にするのは2枚のレンズ構成では不可能で ある。しかしながら、本例のズームレンズの第4レンズ 群4は全体としての屈折力が正であり、食メニスカスレ ンズ41のパワーの絶対値よりも正レンズ42のパワー の方が大きい。従って、それら2枚のレンズを共に合成 機能で形成する場合には、負メニスカスレンズ41の複 度パラメータの絶対値よりも正レンズ42の温度パラメ ータの絶対値が大きくなるように材料を選択することに より、数2より計算されるdF/dTの絶対値をより0 に近づけて、温度による焦点距離の変化を最小にするこ とができる。この場合には、更にその負メニスカスレン ズ41のアッペ数よりもその正レンズ42のアッペ数の 方が大きくなるように材料を選択することにより、色収 差をも最小にすることができる。 このように d F/d T の絶対値と色収差の双方を小さくするには、例えば負メ t (ν d=31、 ν T=-3657.8) を使用し、正 レンズ42としてはアクリル樹脂のPMMA (vd=5 7、 v T == - 4 1 1 0. 7) を使用する組合せが考えら れる。

【0020】具体的に光学ガラスの温度パラメータッ丁 を∞として、後述の数値実施例中の第1実施例~第3実 施例の広角ポジションにおいて数 2 より d F/ d T を計 算した結果を次に示す。なお、後述の第4実施例~第6 実施例については、第4レンズ群の2枚のレンズが接合 30 されているため、数2はそのままでは適用できない。

第1実施例 3. 7 $[\mu m/deg]$ 第2字旅例 $-0.7 [\mu m/deg]$

第3実施例 5. 4 $[\mu m/deg]$

【0021】従って、本例では合成樹脂の採用により1 degの温度変化で焦点距離が数μm変化する虞がある ことになる。しかしながら、本例のズームレンズでは第 4 レンズ群が合焦作用を行うべく可動であるため、その 焦点距離の温度変化は吸収できるものと考えられる。こ れは光ディスク再生装置に使用されているプラスチック 40 対物レンズにおいて過度特性が実用上問題となっていな いのと同様である。ただし、ズーミング時の第4レンズ 群の追従性(ズームトラッキング)の温度特性が問題と なる異はあるが、その場合には重量及び温度特性の双方 より合成樹脂の材質を選択する必要がある。

【0022】また、合成樹脂は成形加工が容易且つ高鏡 度にできるため、容易に高精度な非球面を形成すること ができる。そこで、本例では非球面を使用しているが、 ズームレンズとしての仕様が厳しくないときには敢えて 非球面を使用するまでもない。本例では、Kを円錐定 この数2より温度パラメータ $_{\nu}$ Tが小さい程に温度によ 50 数、 $_{\nu}$ $_{\nu}$

る非球面上の点の非球面頂点の接平面からの距離、Rを 近軸曲率半径、AD, AE, AF, AGを夫々4次~1 0次の非球面係数として、その非球面形状を次のように 表す。

【数3】

$$2 = \frac{y^{2} / R}{1 + \sqrt{1 - (K + 1) Y^{2} / R^{2}}} + AD \cdot y^{4}$$

+AE-y*+AF-y*+AG-y**

【0023】次に本発明の複数の数値実施例のレンズデ ータ、非球面データ及び可変データをそれぞれ示す。各 数値実施例のレンズデータにおいては、物体側から像面 **何に順に i 番目 (i = 1, 2, 3, …) の面の曲率半** 径及び1番目の面と(1+1)番目の面との運間隔を大 々Ri及びDiとする。また、その1番目の面と (i+ 1) 番目の面との間の媒質のd線の屈折率及びアッペ数 を夫々NI及びviとして、その媒質が空気の場合のN 「及び」」は空橋とした。レンズデータにおいて、≠を 付した面は非球面であり、この面の曲率半径Rは近軸曲 20 び望遠ボジション (f=60.0) における縦収差図を 率半径を意味する。一方、各数値実施例の非球面データ において、Kは左欄に記載された面の円錐定数、AD。 AE、AF、AGはそれぞれ左欄に記載された面の4次

~10次の非球面係数であり、これらの円錐定数及び非 球面係数を数3に代入することにより非球面形状が定ま る。

【0024】また、全ての数値実施例において共通に、 ズームレンズの全体の焦点距離 f は10~60mm、F 値は2. 1~2. 8、半面角ωは23. 2~4. 1°で ある。また、広角ボジション(f=10.0)、中間ボ ジション (f=30.3) 及び望遠ポジション (f=6 0. 0) における可変の間隔D i の値を可変データとし 10 て示す。

【0025】 [第1実施例] 本例は、図1の第4レンズ 群4において、負メニスカスレンズ41と正レンズ42 とを分離して配し、これら2枚のレンズを共に合成樹脂 より形成したものである。そして、負メニスカスレンズ 41の材質はポリカーポネート (PC)、正レンズ42 の材質はアクリル樹脂のPMMAとして、上記の數2に よる焦点距離の温度変化が最小となるようにしている。 この何のレンズ構成図を図2に示し、広角ポジション (f=10.0)、中間ポジション(f=30.3)及 それぞれ図3~図5に示す。

[0026]

A. レン	ズデータ			
i	Ri	Di	N 1	ΙV
1	25. 42	1.71	1.805	25. 5
2	17. 95	6.86	1.589	61.3
* 3	-15 1. 99	0.43 (可変)		
4	21.02	1.14	1.834	37.2
5	9. 27	3. 92		
6	-12. 3 2	1. 14	1.697	48.5
7	11.69	3. 29	1.847	23.8
8	œ	24.00 (可変)		
9	∞ (較り)	0. 57		
*10	15. 08	4. 29	1.589	61.3
*11	-21. 86	4. 01		
12	-24. 16	1.14	1.847	23.8
13	83. 03	7.73 (可変)		
*14	20. 59	1.14	1.586	31 (PC)
15	11.41	1. 82		
*16	13.60	6.43	1.492	57 (PIOLA)
*17	-13. 41	10.63 (可変)		
18	00	8. 29	1.517	64. 2
19	œ			

[0027]

B. 非球面データ

	K	ΑD	ΑE	ΑF	AG
3面	0	0.567×10 ⁻⁶	-0.385×10⁻ª	-0.966×10 ⁻¹¹	0.301×10 ⁻¹³
10面	0	-0.106×10 ⁻⁴	-0. 285×10 ⁻⁴	-0. 196×10 ⁻⁰	0.144×10 ⁻⁰
1100	0	0.656×10 ⁻⁴	-0.143×10°	-0.397×10 ⁻¹	0.144×10 ⁻¹

```
(6)
                                                               特開平4-343313
                  9
                                                           10
             14面 0 -0.390×10-4
                                           0
                                                      0
              16面 0 -0.438×10-4 0
                                                      0
                                           0
             17面 0 0.457×10-4 0
                                           0
                                                      0
[0028]
              C. 可変データ
                         f = 10.0
                                       f = 30.3
                                                    f = 60.0
              D 3
                         0.43
                                      14.83
                                                    20.95
              D8
                        24.00
                                        9.59
                                                     3.48
                         7.73
                                        4. 42
              D13
                                                     8.16
              D17
                        10.63
                                      13.94
                                                    10.20
【0029】 [第2実施例] 本例は、図1の第4レンズ
                                        *の例のレンズ構成図を図6に示し、広角ボジション(f
群4において、食メニスカスレンズ41と正レンズ42
                                         =10.0)、中間ポジション (f=30.3) 及び望
とを分離して配し、負メニスカスレンズ41を合成樹脂
                                         速ポジション (f=60.0) における難収差図をそれ
                                          ぞれ図7~図9に示す。
(具体的にはポリカーポネート (PC)) より形成し、
                                          [0030]
正レンズ42を光学ガラスより形成したものである。こ*
              A. レンズデータ
                      RI
                                  DI
                                              NΙ
                                                        νl
                      26.62
                                  1.71
                                             1.805
                                                       25.5
                      18.76
                                  6.86
                                             1.589
                 2
                                                       61.3
                     -148, 01
                                  1.60 (可変)
                 *3
                      36.74
                                             1.834
                                  1.14
                                                       37.2
                 4
                                  3.92
                      10, 27
                      -12.51
                                  1.14
                                             1.697
                                                       48.5
                 7
                      13, 86
                                  3.29
                                             1.847
                                                       23.8
                                 22.11 (可変)
                 8
                     -83.08
                      ∞ (較り)
                                  0.57
                 9
                *10
                      14.98
                                  4.29
                                             1.589
                                                       61.3
                *11
                     -25.69
                                  5. 31
                12
                     -23.71
                                  1.14
                                             1.847
                                                       23.8
                13
                      43.96
                                  7.77 (可変)
                *14
                      17.44
                                  1.14
                                             1.586
                                                       31 (PC)
                15
                      13.24
                                  0.97
                *16
                      13.50
                                  6.43
                                             1.517
                                                       64.2
                *17
                     -14.80
                                 10.86 (可変)
                18
                      œ
                                  8.29
                                             1.517
                                                       64.2
  19
                                          [0031]
              B. 非球面データ
                                            ΑF
                  K
                     ΑD
                                  ΑE
                                                         AG
                                                      0.209×10<sup>-13</sup>
              3面 0
                     0.494×10° -0.286×10°
                                          -0.778×10<sup>-11</sup>
             10面 0 -0.105×10-4 -0.238×10-4
                                          -0. 282×10<sup>-1</sup>
                                                      0.238×10°
                     0.587×10* -0.146×10*
                                          -0.327×10"
                                                      0.277×10°
             14面 0 -0.252×10-4 0
                                          0
                                                      0
             16面 0 -0.526×10-4 0
                                          0
                                                      0
             17面 0 0.717×10-4 0
                                          0
                                                      0
[0032]
             C. 可変データ
                         f = 10.0
                                      f = 30.3
                                                   f = 60.0
                                      15.88
                                                   22.85
                         1.60
             D3
                                                     0.86
                        22.11
                                       7.83
             D8
```

4. 11

7. 91

7. 77

D13

D17 10.86 14.51 10.72

【0033】[第3実施例] 本例は、図1の第4レンズ *例のレンズ構成図を図10に示し、広角ポジション (f 群4において、負メニスカスレンズ41と正レンズ42 とを分離して配し、食メニスカスレンズ41を光学ガラ スより形成し、正レンズ42を合成樹脂(具体的にはア クリル樹脂のPMMA) より形成したものである。この*

=10.0)、中間ボジション (f=30.3) 及び望 遠ボジション(f=60.0)における縦収差図をそれ ぞれ図11~図13に示す。

12

[0034]

A. レン	<i>、</i> ズデータ			
1	Ri	D 1	NI	ע 1
1	27.61	1.71	1.805	25. 5
2	19. 45	6.86	1.589	61.3
* 3	-153. 09	0.91 (可変)		
4	33. 16	1.14	1.834	37.2
5	10.68	3. 92		
6	-13. 10	1.14	1.697	48.5
7	14. 09	3. 29	1.847	23.8
8	-106. 24	23.39 (可変)		
9	・ ∞ (絞り)	0. 57		
*10	14.31	4. 29	1.589	61.3
*11	-26. 27	5. 35		
12	-23.19	1.14	1.847	23.8
13	35.08	8.88 (可変)		
*14	13. 56	1.14	1.689	31.1
15	10. 51	0.14		
*16	10. 35	6. 43	1.492	57 (PIOLA)
*17	-15. 26	9.93 (可麦)		
18	œ	8.29	1.517	64. 2
19	∞			

[0035]

B. 非球面データ

	K	AD	ΑE	AF	AG
300	0	0.446×10 ⁻⁶	-0.404×10⁻ª	0.499×10 ⁻¹¹	-0.920×10 ⁻¹⁴
10面	0	-0.114×10⁻¹	-0.319×10 ⁻⁶	0.440×10 ⁻¹	0.238×10
11面	0	0.603×10 ⁻⁴	-0.147×10 ⁻⁴	0.222×10 ⁻⁶	0.317×10°
14面	0	-0.874×10⁻⁵	0	0	0
16面	0	-0.697×10°	0	0	0
17面	0	0.106×10~4	0	0	0

[0036]

C. 可変データ

	f = 1 0. 0	f = 30.3	f = 60.0
D 3	0.91	15.98	23.45
D8	23.39	8.32	0.86
D13	8.88	5.32	9.17
D17	9.93	13.49	9.64

【0037】 [第4実施例] 本例は、図1の第4レンズ 群4において、負メニスカスレンズ41と正レンズ42 とを接合し、食メニスカスレンズ41を合成樹脂(具体 的にはポリカーポネート (PC)) より形成し、正レン ズ42を合成樹脂(具体的にはアクリル樹脂のPMM A) より形成したものである。この例のレンズ構成図を

[0038]

ポジション (f=30.3) 及び望遠ポジション (f= 60.0) における縦収差図をそれぞれ図15~図17 に示す。

図14に示し、広角ポジション (f=10.0)、中間

A. レンズデータ

23.24 (可変)

1.697

1.847

48.5

23.8

3.92

1.14

3.29

11.20

-13.16

15.50

-68.40

5

6

7

15				1
9	∞ (設り)	0. 57		
*10	16.28	4.29	1.589	61.3
*11	-34.23	5. 38		
12	-41.79	1.14	1.847	23.8
13	47,63	8.43 (可変)		
*14	18, 43	1.14	1.586	31 (PC)
15	10.30	6.43	1.589	61.3
*16	-23. 21	10.17 (可変)		
17	co	8.29	1.517	64.2
18	00			

[0043]

B. 非球面データ

	K	AD	ΑE	AF	AG
300	0	0.398×10°	-0.146×10 ⁻⁰	-0.113×10 ⁻¹⁰	0.283×10 ⁻¹⁸
10面	0	0.915×10°	-0.229×10 ⁻⁴	0.724×10 ⁻¹	0.185×10°
11面	0	0.649×10 ⁻⁴	-0.589×10⁻¹	0.192×10-	0.325×10 ⁻¹
1476	0	-0.212×10-4	0. 524×10 ⁻⁷	-0.258×10 ⁻¹	0.732×10 ⁻¹⁰
1676	0	0.680×10 ⁻⁴	-0.104×10°	-0.230×10 ⁻¹	0.860×10 ⁻¹⁰

[0044]

C. 可変データ

	f = 10.0	f = 30.3	f = 60.0
D3	1.38	16.79	24.20
D8	23.24	7.84	0.43
D13	8.43	5.04	8.62
D16	10.17	13.57	9.98

【0045】 [第6実施例] 本例は、図1の第4レンズ 群4において、負メニスカスレンズ41と正レンズ42 とを接合し、負メニスカスレンズ41を光学ガラスより 形成し、正レンズ42を合成樹脂(具体的にはアクリル

ンズ構成図を図22に示し、広角ポジション(f=1 0. 0)、中間ポジション (f=30.3) 及び望遠ポ ジション (f=60.0) における縦収差図をそれぞれ 図23~図25に示す。

樹脂のPMMA) より形成したものである。この例のレ 30 【0046】

A. レン	<i>、ズテ</i> ータ			
i	Rì	Dì	NI	νi
1	27. 01	1.71	1.805	25. 5
2	18. 92	6.86	1.589	61.3
*3	-158.70	1.62 (可変)		
4	34.09	1.14	1.834	37.2
5	10. 35	3.92		
6	-12. 32	1.14	1.697	48.5
7	13. 92	3.29	1.847	23.8
8	-89. 72	22.14 (可変)		
9	∞ (紋り)	0.57		
*10	16.78	4. 29	1.589	61. 3
*11	-27.46	5. 66		
12	-19.43	1.14	1.847	23.8
13	642.89	8.28 (可変)	1	
*14	13. 95	1.14	1.689	31. 1
*15	9. 32	6.43	1.492	57 (P io la)
*16	-15. 55	10.91 (可変))	
17	∞	8. 29	1.517	64.2
18	∞			

[0047]

[0048]

B. 非球面データ

	K	AD	ΑE	AF	AG
300	0	0.441×10°	-0. 220×10⁻ °	-0.925×10 ⁻¹¹	0.229×10 ⁻¹³
10面	0	0.990×10° °	-0. 261×10⁻ ⁶	0.532×10 ⁻¹	0.192×10°
11面	0	0.547×10 ⁻⁴	−0. 656×10⁻ ⁷	0.336×10°	0.295×10 ⁻⁸
14面	0	-0.469×10 ⁻¹	-0.133×10 ⁻⁰	-0.207×10-1	0.918×10 ⁻¹⁶
15	0	-0.627×10°4	-0.161×10 ⁻⁶	-0.943×10°	0.221×10°
16面	0	0.100×10°	0. 216×10 ⁻⁶	-0.255×10 ⁻¹	0.692×10 ⁻¹⁰
10					

C. 可変データ

	f = 10.0	f = 30.3	f = 60.0
D 3	1.62	16.04	23.33
D8	22.14	7.72	0.43
D13	8. 28	4. 27	7.57
D16	10.91	14.92	11.62

【0049】なお、本発明は上述実施例に限定されず本 発明の要旨を逸脱しない範囲で種々の構成を取り得ることは勿論である。

[0050]

【発明の効果】本発明によれば、第4レンズ群が2枚のレンズより構成され、負メニスカスレンズの凹部に正レンズの凸部が収まる形になるので、その第4レンズ群ひいてはズームレンズ全体が小型化される利益がある。また、それら2枚のレンズの内の少なくとも1枚が有機材料により形成されているので、その第4レンズ群ひいである。はズームレンズ全体が軽量化される利益がある。この場合でも、2枚のレンズを有するので、色収差及び温度による焦点距離の変化を良好に補正することができると共に、有機材料は非球面の加工が容易であるため、球面収 30 である。 差をも良好に補正することができる。 【図1

【0051】また、その第4レンズ群は変倍時及び合無時に動く部分であるため、この第4レンズ群が小型軽量化されることは、ズームレンズシステムの駆動部の小型化及び低消費電力化のみならず合無時等における応答速度の高速化が達成されることをも意味する。

【0052】なお、有機材料は光学ガラスに比べて一般に温度特性が悪いが、その第4群を構成する2枚のレンズを共に有機材料より構成し、その2枚の内の負メニスカスレンズの温度パラメータの絶対値がその2枚の内の40正レンズの温度パラメータの絶対値よりも小さくなるように有機材料の選択を行うようにした場合には、その第4レンズ群の焦点距離の温度特性をより安定化することができる利益がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明によるズームレンズの一実施例の光学系の基本構成を示すレンズ断面図である。

【図2】本発明の教徳実施例の第1実施例のレンズ構成 図である。

【図3】第1実施例の広角ボジションにおける縦収差図 50 図である。

であり、eはe葉、FはF線、dはd線、Sはサジタル 面、Tはタンジェンシャル面の収差曲線である。

18

【図 4】第1実施例の中間ポジションにおける権収差図 20 である。

- 【図 5】第1実施例の望遠ポジションにおける縦収差図である。
- 【図6】 数値実施例における第2 実施例のレンズ構成図である。
- 【図7】第2実施例の広角ボジションにおける縦収差図である。
- 【図8】第2実施例の中間ポジションにおける縦収業図である。
- 【図9】第2実施例の望遠ポジションにおける縦収差図
- 【図10】数値実施例における第3実施例のレンズ構成 図である。
- 【図11】第3実施例の広角ボジションにおける縦収差 図である。
- 【図12】第3実施例の中間ポジションにおける縦収差 図である。
- 【図13】第3実施例の望遠ポジションにおける縦収差 図である。
- 【図14】数値実施例における第4実施例のレンズ構成 図である。
- 【図15】第4実施例の広角ボジションにおける縦収差 図である。
- 【図16】第4実施例の中間ポジションにおける縦収差 図である。
- 【図17】第4実施例の望遠ポジションにおける縦収差 図である。
- 【図18】数値実施例における第5実施例のレンズ構成 図である。
- 【図19】第5実施例の広角ポジションにおける縦収差 関である。

【図20】第5実施例の中間ボジションにおける観収差

【図21】第5実施例の望遠ボジションにおける厳収差 図である。

【図22】数値実施例における第6実施例のレンズ構成 図である。

【図23】第6実施例の広角ポジションにおける能収整

【図24】第6実施例の中間ポジションにおける鍵収差 図である。

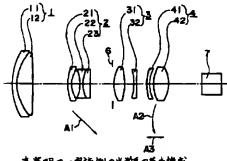
【図25】第6実施例の望遠ポジションにおける観収差

【符号の説明】

- 1 第1レンズ群
- 2 第2レンズ群
- 3 第3レンズ群
- 4 第4レンズ群
- 7 ガラスプロック
- 4.1 食メニスカスレンズ

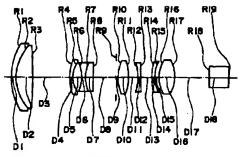
10 42 正レンズ

【図1】



本説明の一般施制の光学系の基本機成

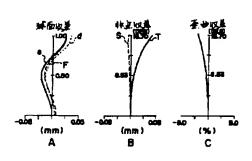
[图2]



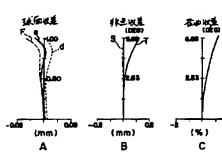
第1実施例のレンズ構成団

(図4)

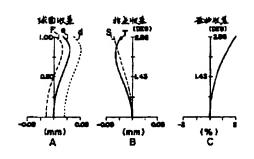
[図3]



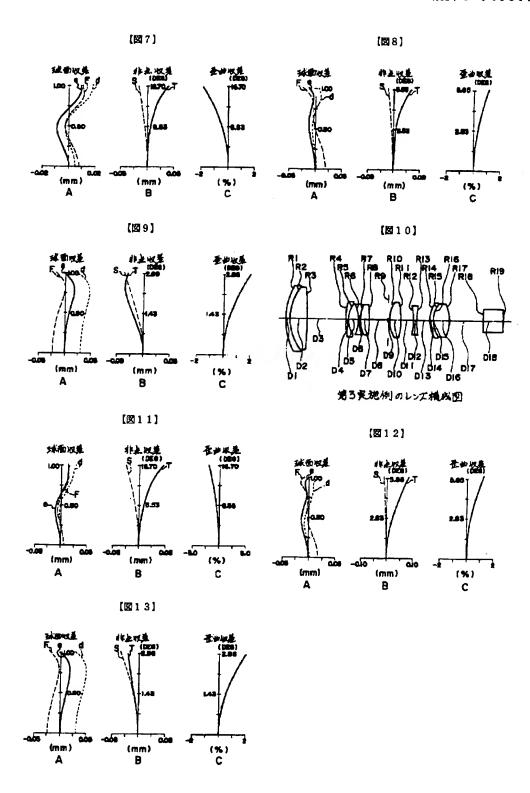
[図5]

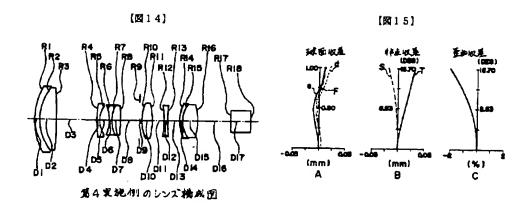


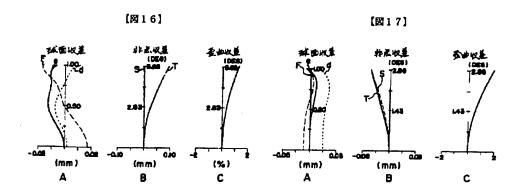
[図6]

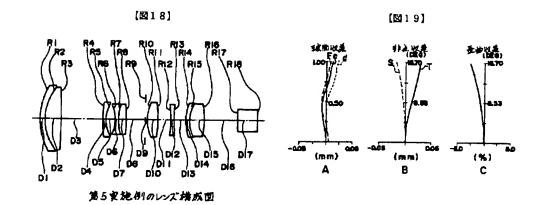


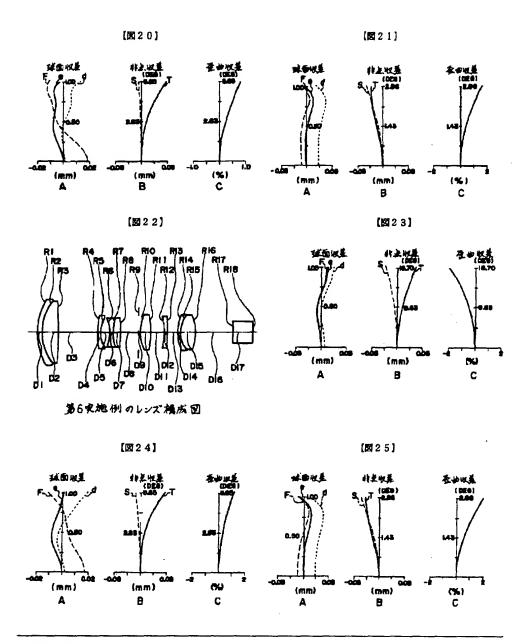
第2 表読/門のレンズ横成図











[手校補正書]

【提出日】平成4年8月12日

【手統補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【正内容】

【類名】 明細書

【発明の名称】 ズームレンズ

【特許請求の範囲】

【請求項1】 物体側より順に正の屈折力を持つ第1レンズ群、食の屈折力を持つ第2レンズ群、正の屈折力を 付つ第3レンズ群及び正の屈折力を持つ第4レンズ群を 有し、上配第1レンズ群及び第3レンズ群を固定とし、 上配第2レンズ群を移動させて変倍を行い、上記第4レ ンズ群を移動させて変倍に伴う像面 動補債及び合焦を 行うようにした4群構成のリアフォーカス方式のズーム レンズにおいて、上配第4レンズ群を物体側より順に物 体側に凸面を向けた負メニスカスレンズと正レンズとよ りなる互いに接合又は分離された2枚のレンズより構成 し、該2枚のレンズの内の少なくとも1枚のレンズを有 機材料で形成するようにしたことを特徴とするズームレ ンズ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、例えばスチルカメラ又はビデオカメラ等に使用して好適な高変倍比のリアフォーカス方式のズームレンズに関する。

[0002]

【従来の技術】従来、スチルカメラ又はビデカメラ用のズームレンズとして、正負正正の4群構成で1群が合集作用、2群が変倍作用、3群が変倍に伴う像面移動補債作用を行うズームレンズが知られている。しかしながら、このようなフロントフォーカス方式で且つ可動群が3個のズームレンズでは、機械的なカム構造が必要になりズームレンズシステムとしての全体構成が複雑である上に、合焦時における軸外光線の取り扱いに対する配慮が必要で、近接撮影が困難である。そこで、近年はリアフォーカス方式で且つ可動群が2個のズームレンズが主流になりつつある。

【0003】そのリアフォーカス方式で且つ可動群が2個のズームレンズは、例えば特開昭62-24213号公報、特開昭63-123009号公報に開示されているように、物体側より順に正の屈折力を持つ第1レンズ群、自の屈折力を持つ第2レンズ群、正の屈折力を持つ第3レンズ群及び正の屈折力を持つ第4レンズ群を有し、それら第1レンズ群及び第3レンズ群を固定とし、その第2レンズ群を移動させて変倍を行い、その第4レンズ群を移動させて変倍に伴う像面移動補債及び合焦を行うようにした正負正正の4群構成のズームレンズである。このような構成により上述の不都合が解消されただけでなく、特に合焦のためのレンズ群が小型軽量化された点に留置すべきである。

【0004】ここで、その第4群の軽量化について、合 無作用及び変倍に伴う像面移動補債作用の双方の視点から見直してみるに、ズームレンズシステムについては近 年自動化及び電子化が大幅に進んでいるが、光学的性能の維持は当然のこととして更に変倍を高速化して自動合 無 (オートフォーカス)を高速化するすることが要求されている。それに加えて、ズームレンズシステムとして単にレンズ系を小型化するのみでなく、可動レンズ群の駆動系に対する負荷を軽減させることにより、その駆動系を含めたシステム全体としての小型化が求められている。また、レンズ系を小型化して駆動系に対する負荷を軽減させることは、消費電力を低減してバッテリーを小

型軽量化できることをも意味し、システム全体の小型軽量化にとって大きな利点となる。即ち、合無作用及び変倍に伴う像面移動補價作用を行う第4群の小型軽量化は、システム全体の小型軽量化に大きく寄与すると共に、応答速度が向上して自動合焦がより高速に行えるなど多くの利点がある。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】このように、第4群を 小型軽量化することには多くの利点があるにも拘らず、 従来の4群構成のリアフォーカス方式のズームレンズに おいては第4群は何れも光学ガラスより構成され、特に その第4群を軽量化したレンズ系は提案されていない。 【0006】本発明は斯かる点に載み、そのような4群

(10000) 本売別は新かる点に基め、そのような4軒 構成でリアフォーカス方式のズームレンズにおいて、第 4群を小型化及び軽量化することを目的とする。

[0007]

【課題を解決するための手段】本発明による第1のズームレンズは、例えば図1に示す如く、物体側より順にの の風折力を持つ第1レンズ群 (1)、負の屈折力を持つ第3レンズ群 (2)、正の屈折力を持つ第3レンズ群 (4)を有し、それら第1レンズ群 (1)及び第3レンズ群 (4)を移動させて変倍にい、その第4レンズ群 (4)を移動させて変倍に行い、その第4レンズ群 (4)を移動させで変倍に行う像面移動補債及び合無を行うようにした4乗構成のリアフォーカス方式のズームレンズにおいて、その第4レンズ群 (4)を物体側より順に物体側に凸面を向けた負メニスカスレンズ (41)と正レンズ (42)とよりなる互いに接合又は分離された2枚のレンズより構成し、これら2枚のレンズの内の少なくとも1枚のレンズを有機材料で形成するようにしたものである。

[0008]

【作用】斯かる本発明による第1のズームレンズによれば、第4レンズ群(4)が物体側に凸の食メニスカスレンズ(41)と正レンズ(42)とより構成されているが、それら2枚のレンズにより色収差等をも良好に補正できると共に、物体側に凸の食メニスカスレンズと正レンズとを組み合わせた場合には光学的特性を良好に維持しつつその第4レンズ群(4)を小型化することができる。更に、それら2枚のレンズの内の少なくとも1枚が有機材料で構成されているので、レンズ系が軽量化される。

【0009】また、有機材料は光学ガラスに比べて温度 特性が悪く、温度変化によりその第4レンズ群(4)の 焦点距離が変化する食があるが、その第4レンズ群 (4)は変倍時及び合焦時に動くものであるため、仮に 焦点距離が変化してもその変化分を打ち消すようにその 第4レンズ群(4)を動かすことにより対応することが できる。

[0010]

【実施例】以下、本発明によるズームレンズの一実施例 につき図面を参照して説明しよう。図1は、本発明の一 実施例のズームレンズの光学系の基本構成を示し、この 図1において、物体値から微便に脳に正の屈折力を持つ 固定の第1レンズ群1、負の屈折力を持つパリエータと しての第2レンズ群2、正の屈折力を持つ固定の第3レ ンズ群3及び正の超折力を持つ支倍に伴う集団移動補償 作用及び合旗を行う第4レンズ群4を配する。矢印A1 ~A3のそのズームレンズの光輪に垂直な成分及び平行 な成分がそれぞれ倍率の差及びレンズ群の動きに対応す るものとすると、第2レンズ群2が矢印A1に対応して 移動することにより変倍が行われ、第4レンズ群4が矢 印A2及びA3に対応して移動することによりそれぞれ 変倍に伴う他面変動の補正及び合焦が行われる。即ち、 本例は正負正正の4群構成でリアフォーカス方式のズー ムレンズである。

【0011】また、第2レンズ群2と第3レンズ群3との間に絞り6を配し(ただし、絞り6の位置はこれ以外でもよい)、第4レンズ群4と像面との間に光学的ローパスフィルタとしてのガラスプロック7を配する。更に、その第1レンズ群1は物体側に凸面を向けた負メニスカスレンズ11と正レンズ12とより構成し、その第2レンズ群2は物体側に凸面を向けた負メニスカスレンズ21と負レンズ22とそれに接合された正レンズ23とより構成し、その第3レンズ群3は正レンズ31と負レンズ32とより構成し、その第4レンズ群4は物体側より順に物体側に凸面を向けた負メニスカスレンズ41とそれに接合又は分離された(図1では分離されている)正レンズ42とより構成する。

【0012】このように本例の第4レンズ群4は2枚のレンズより構成されているので、色収差等の補正を良好に行うことができる。更に、その負メニスカスレンズ41の四部にその正レンズ42の凸部が収まる形となりそれら2枚のレンズ系は全体で1枚のレンズ程度の厚さにすることができるため、本例の第4レンズ群4はきわめて小型化することができる。ひいてはズームレンズ全体を小型化することができる。

【0013】また、本例ではその第4レンズ群4の2枚のレンズの材料としては、2枚とも合成樹脂にするか、又は一方を合成樹脂にして他方を光学ガラスにするように選択する。合成樹脂としては、例えば光透過性があり比較的安定なアクリル樹脂(例えばpolymethylmethacrylate: PMMA)、ポリカーポネート(polycarbonate: PC),スチレン樹脂(例えばstyrene-acrylonitrite resin: SAN)又はポリスチレン成形材料(例えばpolystyrene: PSt)等を使用することができる。ただし、その合成樹脂の代わりに他の有機材料を使用してもよい。一般的に預材として用いられる光学ガラスの比重は略2、2~6、1の範囲内にあり、合成樹脂の場合には一般的にその比重は略1、05~1、4の範囲内にあ

り、例えば合成樹脂として光ディスク装置の対 レンズ 等で最も広く用いられているアクリル樹脂のPMMAの 比重は略1.19である。従って、本例のように材料と して合成樹脂を使用することにより第4レンズ群4を軽 量化することができる。

【0014】更に、合成樹脂を材料とするプラスチック レンズは金型等を用いた成形加工により大量生産が可能 であり製造コストを低減することができる。また、一般 に合成樹脂を選定する際に留意すべき事項は、色収差。 温度変化による屈折事変化及び熟節張から生ずる焦点距 離変化である。色収差を良好に補正するためには、食メ ニスカスレンズ41としてはアッペ数が比較的小さい材 料が望まれ、正レンズ42としてはアッベ数が比較的大 さい材料が領まれる。使って、d線に対するアッペ数を ν d とすると、それら2枚のレンズを共に合成樹脂より 形成する場合には、負メニスカスレンズ41の材料とし てポリカーポネート (vd=31), スチレン樹脂のS AN (vd=35) 又はポリスチレン成形材料のPSt (vd=31) 等を使用して正レンズ42としてアクリ ル樹脂のPMMA (vd=57) 等を使用する組合せが 領ましい。

【0015】また、合成樹脂は成形加工が容易且つ高精度にできるため、容易に高精度な非球面を形成することができる。そこで、本例では非球面を使用しているが、ズームレンズとしての仕様が厳しくないときには敢えて非球面を使用するまでもない。本例では、Kを円錐定数、yを光軸からの高さ、Zを光軸からの高さyにおける非球面上の点の非球面頂点の接平面からの距離、Rを近軸曲率半径、AD、AE、AF、AGを夫々4次~10次の非球面係数として、その非球面形状を次のように表す。

【数1】

$$Z = \frac{y^2 / R}{1 + \sqrt{1 - (K + 1) Y^2 / R^2}} + AD \cdot y^4$$

$$+ AE \cdot y^4 (AF \cdot y^4 + AG \cdot y^4)$$

【0016】次に本発明の複数の数値実施例のレンズデータ、非球面データ及び可変データをそれぞれ示す。各数値実施例のレンズデータにおいては、物体側から像面側に関に「番目(1=1,2,3,…・)の面面の曲率半径及び「番目の面と(i+1)番目の面との面間隔を夫々Ri及びD」とする。また、その「番目の面と(i+1)番目の面との間の蝶質のd線の屈折率及びアッペ数を夫々Ni及びviとして、その蝶質が空気の場合のNi及びviは空間とした。レンズデータにおいて、*を付した面は非球面であり、この面の曲率半径Rは近軸曲率半径を意味する。一方、各数値実施例の非球面データにおいて、Kは左右に配載された面の円錐定数、AD、

AE, AF, AGはそれぞれ左欄に記載された面の4次~10次の非球面係数であり、これらの円錐定数及び非球面係数を数3に代入することにより非球面形状が定まる。

【0017】また、全ての数値実施例において共通に、 ズームレンズの全体の焦点距離 f は $10\sim60\,\mathrm{mm}$ 、F 値は $2\cdot1\sim2\cdot8$ 、半函角 ω は $23\cdot2\sim4\cdot1$ *で ある。また、広角ポジション($f=10\cdot0$)、中間ポ ジション($f=30\cdot3$)及び望遠ポジション(f=6 $0\cdot0$)における可変の間隔Diの値を可変データとし て示す。 【0018】 [第1実施例] 本例は、図1の第4レンズ 群4において、食メニスカスレンズ41と正レンズ42とを分離して配し、これら2枚のレンズを共に合成樹脂より形成したものである。そして、食メニスカスレンズ41の材質はポリカーポネート(PC)、正レンズ42の材質はアクリル樹脂のPMMAとしている。この例のレンズ構成図を図2に示し、広角ポジション(f=10.0)、中間ポジション(f=30.3)及び望遠ポジション(f=60.0)における縦収差図をそれぞれ図3~図5に示す。

[0019]

しがり。			*	[0019]	
	A. レン	ズデータ			
	i	Ri	Dί	Ni	· v f
	1	25. 42	1.71	1.805	25. 5
	2	17. 95	6.86	1.589	61. 3
	*3	-151. 99	0.43 (可養	ย	
	4	21.02	1, 14	1.834	37. 2
	5	9. 27	3, 92		
	6	-12.32	1,14	1.697	48.5
	7	11.69	3. 29	1.847	23.8
	8	∞	24.00 (可要	ව	
	9	∞ (較り)	0. 57		
	*10	15. 08	4. 29	1.589	61.3
	*11	-21.86	4.01		
	12	-24.16	1.14	1.847	23.8
	13	83. 03	7.73(可養	୬	
	*14	20.59	1.14	1.586	31 (PC)
	15	11.41	1.82		
	*16	13.60	6.43	1.492	57 (PI N A)
	*17	-13.41	10.63(可変	ง	
	18	00	8. 29	1.517	64.2
	19	∞			
[0020]					
	B. 非珠	ゴデータ			
	K	AD	AE	AF	AG
	3000 0	0.567×10-1	-0.385×10⁻°	-0.966×10 ⁻¹¹	0.301×10 ⁻¹¹
	10面 0	-0.106×10 ⁻⁴	-0. 285×10⁻⁵	-0.196×10⁻⁵	0.144×10 ⁻⁹
	11版 0	0.656×10~	-0. 143×10⁻ª	-0.397×10⁻°	0.144×10°
	14面 0	-0.390×10⁻⁴	0	. 0	0
	16面 0	-0.438×10 ¹	0	0	0
	17面 0	0.457×10 ⁻⁴	0	0	0
[0021]					
	C. 可变:	データ			
		f = 1	$0. \ 0 \qquad f =$	30.3	f = 60.0
	D3	0.4	3 14	. 83	20.95
	D 8	24.0	0 9	. 59	3.48
	D13	7. 7:	3 4	. 42	8.16
	D17	10.63	3 . 13	. 94	10.20

【0022】 [第2実施例] 本例は、図1の第4レンズ 群4において、負メニスカスレンズ41と正レンズ42 とを分離して配し、負メニスカスレンズ41を合成樹脂 (具体的にはポリカーポネート (PC))より形成し、

正レンプ49を光学ガラス上	り形成1.たちの	アネス・ア	ま造ポジション	(f=60.0) における縦収差図をそれ
の例のレンズ構成図を図6に				
=10.0)、中間ポジショ				
	ステータ		•	
i .	Ri	Di	Ni	νi
1	26. 62	1.71	1.805	25. 5
2	18, 76	6.86	1.589	6L 3
# 3	-148. 01	1.60 ((可変)	
4	36. 74	1.14	1.834	37.2
5	10. 27	3.92		
6	-12. 51	1.14	1. 697	48.5
7	13. 86	3.29	1.847	23.8
8	-83. 08	22.11 (可变)	
9	∞ (紋り)	0.57		
\$10	14. 98	4.29	1.589	61.3
*11	-25. 69	5.31		
12	-23.71	1.14	1.847	23.8
13	43. 96	7.77 ((可変)	
*14	17.44	1.14	1, 586	31 (PC)
15	13. 24	0.97		
*16	13. 50	6.43	1.517	64. 2
*17	-14. 80	10.86 (可変)	
18	œ	8.29	1.517	64. 2
19	œ			
(0024)				
	面データ AD	ΑĒ	AF	AG
37ani 0		-0. 286×10		
	-0.105×10 ⁻⁴			
11.75 0				
14 11 0			0. 527 × 10	0
	-0.526×10 ⁻⁴		0	0
17 76 0	0.717×10 ⁻⁴		0	0
[0025]	0.11,710	•	Ū	•
C、可变	データ			
	f=1	0. 0	f = 3 0. 3	$f = 6 \ 0. \ 0$
D 3	1. 6	0	15.88	22.85
D 8	22.1	1	7.83	0.86
D13	7.7	7	4. 11	7. 91
D 1 7	10.8	6	14.51	10.72
【0026】 [第3実施例]:	本例は、図1のタ	幕4 レンズ	例のレンズ構成	図を図10に示し、広角ポジション(f
群4において、負メニスカス	レンズイ 1 と正1	レンズイ2	= 10.0),	中間ポジション(f = 3 0. 3)及び望
とを分離して配し、負メニス				(f=60.0) における縦収差図をそれ
スより形成し、正レンズ42			ぞれ図11~図	13に示す。
クリル横脂のPMMA)より	形成したものでは	ある。この	[0027]	

0.91 (可変)

DΙ

1.71

6.86

νt

25.5

61.3

Νì

1.805

1.589

A. レンズデータ

1

2

1 Ri

*****3 -153.09

27. 61

19.45

4	33. 16	1.14	1.834	37. 2
5	10.68	3.92		
6	~13. 10	1.14	1.697	48. 5
7	14. 09	3, 29	1.847	23. 8
8	-106. 24	23.39 (可変)		
9	∞ (絞り)	0.57		
*10	14. 31	4.29	1.589	61. 3
*11	-26. 27	5.3 5		
12	-23, 19	1.14	1.847	23.8
13	35. 08	8.88 (可変)		
*14	13.56	1.14	1.689	31. 1
15	10. 51	0.14		
*16	10. 35	6. 43	1.492	57 (PI OL A)
*17	-15. 26	9.93 (可変)		
18	∞	8.29	1. 517	64. 2
19	∞	•		
B. 非球	ゴデータ .			
K	AD	ΑE	AF	AG
3面 0	0.446×10 ⁻⁵	-0.404×10 ⁻⁸	0.499×10 ⁻¹¹	-0.920×10 ⁻¹⁴
10765 0	-0.114×10-4	-0.319×10**	0.440×10-1	0.238×10**

[0028]

	K	AD	ΑE	AF	AG
3面	0	0.446×10 ⁻⁵	-0.404×10 ⁻⁸	0.499×10 ⁻¹¹	-0. 920×10 ⁻¹⁴
10面	0	-0.114×10⁻⁴	-0.319×10 ⁻⁶	0.440×10°	0.238×10°
11面	0	0.603×10 ⁻⁴	-0.147×10 ⁻⁶	0.222×10-	0.317×10-
14面	0	-0.874×10°	0	0	0
16雨	0	-0.697×10 ⁻¹	0	0	0
17面	0	0.106×10 ⁻⁴	0	0	0

[0029]

C. 可変データ

	f = 10.0	f = 30.3	f = 60.0
D 3	0.91	15.98	23.45
D 8	23.39	8. 32	0.86
D13	8.88	5. 32	9.17
D17	9.93	13, 49	9.64

【0030】[第4実施例]本例は、図1の第4レンズ 群4において、負メニスカスレンズ41と正レンズ42 とを接合し、負メニスカスレンズ41を合成樹脂(具体 的にはポリカーポネート(PC))より形成し、正レン ズ42を合成樹脂(具体的にはアクリル樹脂のPMM A)より形成したものである。この例のレンズ構成図を 図14に示し、広角ポジション(f=10.0)、中間 ポジション(f=30.3)及び望遠ポジション(f=60.0)における解収差図をそれぞれ図15~図17に示す。

[0031]

A. レンズデータ

1	Ri	Di	Ni	νl
1	27.48	1.71	1.805	25. 5
2	19. 24	6.86	1.589	61.3
*3	-156. 54	1.89 (可変)		
4	38. 88	1.14	1.834	37.2
5	10. 50	3.92		
6	-12. 50	1.14	1.697	48.5
7	14.37	3.29	1.847	23.8
8	-73. 90	22.74 (可変)		
9	∞ (紋り)	0.57		
*10	15.38	4.29	1. 589	61.3

	*11	-26.4 7	5.09			
	12	-30.71	1.14	1.847	23. 8	
	13	38.64	8.86 (व	(変)		
	*14	14.07	1.14	1.586	31 (PC)	
	*15	9. 37	6.43	1.492	57 (PNOLA)	
•	16	-17.11	10.02(可	変)		
	17	, co	8. 29	1.517	64. 2	
	18	, co				•
[0032]						
-	B. #	球面データ				
		K AD	ΑE	AF	AG	
	3700		-0. 210×10-			
	1070		-0. 295×10⁻⁴			
	1176		-0. 212×10			
	14面		-0.930×10-1			
	15面		-0.118×10-1			
	16面	0 0.107×10 ⁻¹	-0.547×10-1	0. 201×10°		
[0033]						
	C. 可	変データ				
			0.0 f	= 30, 3	f = 60.0	
	D3	1. 8		6.64	23.92	
	D8	22.7		7. 99	0.71	
	D13	8. 8		4. 95	8. 15	
	D16	10.0		3. 93	10.74	
[0034]		本例は、図1の			を図18に示し、広角	ボジション(f = 1
	(NO -) COM 9 42					4.5 5 3 5 (1 - 7
群4において	、台メニスカ	スレンズ41と正	レンズ42	0.0)、中間		0.3) 及攻窜海ボ
		スレンズ41と正 レンズ41を合成			『ポジション(f = 3	
とを接合し、	負メニスカス	レンズ41を合成	樹脂(具体	ジション(fっ	『ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス ーポネート(-	レンズ 4 1 を合成 P C))より形成 -	樹脂(具体 し、正レン	ジション(f = 図19~図21	『ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス! ーポネート(ガラスより形』	レンズ 4 1 を合成 P C))より形成 成したものである	樹脂(具体 し、正レン	ジション(fっ	『ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス) ーポネート(ガラスより形) A. レ	レンズ 4 1 を合成 P C)) より形成 成したものである ンズデータ	樹脂(具体 iし、正レン 。この例の	ジション(f = 図19~図21 【0035】	『ポジション(f = 3 = 6 0.0)における に示す。	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス) ーポネート(ガラスより形) A. レ i	レンズ 4 1 を合成 P C)) より形成 えしたものである ンズデータ R i	樹脂(具体 し、正レン 。この例の D I	ジション(f = 関19~関21 【0035】 Ni	ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 ν i	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネート (ガラスより形) A. レ i 1	レンズ41を合成 P C))より形成 成したものである ンズデータ R i 27.55	樹脂(具体 に、正レン 。この例の DI 1.71	ジション(f= 関19~関21 [0035] Ni 1.805	ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネート (ガラスより形) A. レ i 1 2	レンズ4 1 を合成 P C))より形成 成したものである ンズデータ R i 27.55 19.33	樹脂(具体 にし、正レン 。この例の DI 1.71 6.86	ジション(f= 関19~図21 [0035] Ni 1.805 1.589	ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 ν i	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネート (ガラスより形) A. レ i 1	レンズ4 1 を合成 P C))より形成 成したものである ンズデータ R i 27.55 19.33 -168.61	樹脂(具体 し、正レン 。この例の Di 1.71 6.86 1.38 (可	ジション(f= 関19~関21 [0035] Ni 1.805 1.589	引ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネート (i ガラスより形) A. レ i 1 2 *3	レンズ 4 1 を合成 P C))より形成 成したものである ンズデータ R i 27.55 19.33 -168.61 46.68	樹脂(具体 にし、正レン 。この例の DI 1.71 6.86	ジション(f= 関19~図21 [0035] Ni 1.805 1.589	ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネート (i ガラスより形) A. レ i 1 2 *3 4	レンズ4 1 を合成 P C))より形成 成したものである ンズデータ R i 27.55 19.33 -168.61	樹脂(具体 し、正レン 。この例の Di 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92	ジション(f= 関19~図21 [0035] Ni 1.805 1.589 変)	引ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネート (ガラスより形) A. i 1 2 *3 4 5	レンズ4 1 を合成 P C))より形成	樹脂(具体 にし、正レン この例の D I 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14	ジション(f= 関19~図21 [0035] Ni 1.805 1.589 (1.834)	引ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネート (ガラスより形) A. i 1 2 *3 4 5 6	レンズ4 1 を合成 PC))より形成	樹脂(具体 し、正レン 。この例の Di 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92	ジション(f= 関19~図21 [0035] Ni 1.805 1.589 (1.834) 1.697 1.847	引ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネート (*) ガラスより形) A. i 1 2 *3 4 5 6 7	レンズ4 1 を合成 P C))より形成	樹脂(具体 し、正レン 。この例の D I 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14 3.29	ジション(f= 関19~図21 [0035] Ni 1.805 1.589 (1.834) 1.697 1.847	引ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネート (デ ガラスより形) A. i 1 2 *3 4 5 6 7 8	レンズ4 1 を合成 P C)) より形成	樹脂(具体 し、正レン 。この例の Di 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14 3.29 23.24 (可 0.57	ジション(f= 図19~図21 [0035] Ni 1.805 1.589 (1.834) 1.697 1.847	引ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5 23.8	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス (ロボラス A. (ロボラス A. (ロボラス A. (ロボラス A. (ロボラス A. (ロボラン A. (ロボ	レンズ4 1 を合成 P C)) より形成 表したものである ンズデータ R i 27.55 19.33 -168.61 46.68 11.20 -13.16 15.50 -68.40 ∞(紋り) 16.28	樹脂(具体 し、正レン 。この例の Di 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14 3.29 23.24 (可 0.57 4.29	ジション(f= 関19~図21 [0035] Ni 1.805 1.589 (1.834) 1.697 1.847	引ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス ーポラス A. (ボラス A. i 1 2 *3 4 5 6 7 8 9 *10	レンズ4 1 を合成 P C)) より形成	樹脂(具体 し、正レン 。この例の Di 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14 3.29 23.24 (可 0.57	ジション(f= 阿19~阿21 [0035] Ni 1.805 1.589 (1.834 1.697 1.847 (2)	引ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5 23.8	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス (ーポラス A. (i 1 1 2 *3 4 5 6 7 8 9 10 *11	レンズ4 1 を合成 P C)) より形成 成したものである ンズデータ R i 27.55 19.33 -168.61 46.68 11.20 -13.16 15.50 -68.40 & (較り) 16.28 -34.23 -41.79	樹脂(具体 し、正レン 。この例の DI 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14 3.29 23.24 (可 0.57 4.29 5.38 1.14	ジション(f= 阿19~阿21 [0035] Ni 1.805 1.589 1.834 1.697 1.847	引ポジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5 23.8	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス (ーポラス A. (i ガラス A. i 1 2 *3 4 5 6 7 8 9 110 *11 12	レンズ4 1 を合成 PC))より形成	樹脂(具体 し、正レン 。この例の Di 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14 3.29 23.24 (可 0.57 4.29 5.38	ジション(f= 阿19~阿21 [0035] Ni 1.805 1.589 1.834 1.697 1.847 (1.847)	引ボジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5 23.8	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネスより形り A. i 1 2 *3 4 5 6 7 8 9 *10 *11 12 13	レンズ4 1 を合成 PC))より形成 大したものである スプデータ Ri 27.55 19.33 -168.61 46.68 11.20 -13.16 15.50 -68.40 ∞ (被り) 16.28 -34.23 -41.79 47.63 18.43	制館(具体 にし、正レン 。この例の Di 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14 3.29 23.24 (可 4.29 5.38 1.14 8.43 (可 1.14	ジション(f= 阿19~阿21 [0035] Ni 1.805 1.589 1.834 1.697 1.847	引ボジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5 23.8 61.3 23.8	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネスより形り A. i 1 2 *3 4 5 6 7 8 9 *10 *11 12 13 *14	レンズ4 1 を合成 PC))より形成 成したものである ンズデータ Ri 27.55 19.33 -168.61 46.68 11.20 -13.16 15.50 -68.40 ∞(校り) 16.28 -34.23 -41.79 47.63	樹脂(具体 し、正レン 。この例の Di 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14 3.29 23.24 (可 0.57 4.29 5.38 1.14 8.43 (可	ジション(f= 阿19~阿21 [0035] Ni 1.805 1.589 1.834 1.697 1.847 (1.589) 1.589	引ボジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5 23.8	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス (ーポネストの形) A. (i 1 2 *3 4 5 6 7 8 9 *10 *11 12 13 *14 15	レンズ4 1 を合成 PC))より形成	制館(具体 にし、正レン 。この例の DI 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14 3.29 23.24 (可) 4.29 5.38 1.14 8.43 (可) 1.14 6.43	ジション(f = 阿19~阿21 [0035] Ni 1.805 1.589 1.834 1.697 1.847 1.589 1.589 1.589	引ボジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5 23.8 61.3 23.8	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネスより (i ガラス A. i 1 2 *3 4 5 6 7 8 9 *10 *11 12 13 *14 15 *16	レンズ4 1 を合成 PC))より形成 なしたものである スデータ Ri 27.55 19.33 -168.61 46.68 11.20 -13.16 15.50 -68.40 © (数り) 16.28 -34.23 -41.79 47.63 18.43 10.30 -23.21	制館(具体 にし、正レン 。この例の Di 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14 3.29 23.24 (可) 0.57 4.29 5.38 1.14 8.43 (可) 1.14 6.43	ジション(f= 阿19~阿21 [0035] Ni 1.805 1.589 1.834 1.697 1.847 (1.589) 1.589	引ボジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5 23.8 61.3 23.8 31(PC) 61.3	
とを接合し、 的にはポリカ	負メニスカス 一ポネート (i ガラス A. i 1 2 *3 4 5 6 7 8 9 *10 *11 12 13 *14 15 *16 17	レンズ4 1 を合成 PC))より形成 なしたものである Ri 27.55 19.33 -168.61 46.68 11.20 -13.16 15.50 -68.40 © (数り) 16.28 -34.23 -41.79 47.63 18.43 10.30 -23.21 88	制館(具体 にし、正レン 。この例の Di 1.71 6.86 1.38 (可 1.14 3.92 1.14 3.29 23.24 (可) 0.57 4.29 5.38 1.14 8.43 (可) 1.14 6.43	ジション(f = 阿19~阿21 [0035] Ni 1.805 1.589 1.834 1.697 1.847 1.589 1.589 1.589	引ボジション(f = 3 = 6 0. 0)における に示す。 v i 25.5 61.3 37.2 48.5 23.8 61.3 23.8 31(PC) 61.3	

```
B. 非球面データ
                    K AD
                                      ΑE
                                                 ΑF
                                                                AG
                300 0 0.398×10° -0.146×10° -0.113×10° 10
                                                             0.283×10<sup>-13</sup>
               10705 0
                        0.915×10° -0.229×10°
                                               0.724×10-1
                                                             0.185×10°
               11mm 0 0.649×10 4 -0.589×10 7
                                               0.192×10-
                                                             0.325×10°
               14面 0 -0.212×10-4 0.524×10-7 -0.258×10-8
                                                             0.732×10-10
               16面 0 0.680×10<sup>-1</sup> -0.104×10<sup>-7</sup> -0.230×10<sup>-0</sup>
                                                            0.860×10-10
 [0037]
                C. 可変データ
                            f = 10.0
                                           f = 30.3
                                                         f = 60.0
               D3
                            1.38
                                          16.79
                                                         24. 20
               D 8
                           23.24
                                            7.84
                                                           0, 43
               D13
                            8.43
                                            5.04
                                                           8.62
               D16
                           10.17
                                          13.57
                                                           9. 98
 【0038】[第6実施例] 本例は、図1の第4レンズ
                                             ンズ構成図を図22に示し、広角ボジション(f=1
群4において、食メニスカスレンズ41と正レンズ42
                                              0.0)、中間ポジション (f=30.3) 及び望遠ボ
とを接合し、負メニスカスレンズ41を光学ガラスより
                                            ジション (f=60.0) における縦収差図をそれぞれ
形成し、正レンズ42を合成樹脂(具体的にはアクリル
                                              図23~図25に示す。
樹脂のPMMA)より形成したものである。この例のレ
                                             [0039]
               A. レンズデータ
                   i
                         RI
                                     Di
                                                  Νi
                                                              νi
                   1
                         27.01
                                     1.71
                                                 1.805
                                                             25.5
                   2
                        18.92
                                     6.86
                                                 1.589
                                                             61.3
                  *3
                     -158.70
                                     1.62 (可変)
                   4
                        34.09
                                     1.14
                                                 1.834
                                                             37.2
                   5
                        10.35
                                     3,92
                       -12.32
                                     1.14
                                                 1.697
                                                             48.5
                        13.92
                   7
                                     3.29
                                                 1.847
                                                             23.8
                       -89.72
                   8
                                    22.14 (可変)
                  9
                        ∞ (紋り)
                                     0.57
                 *10
                        16.78
                                     4.29
                                                 1.589
                                                             61.3
                 *11
                       -27, 46
                                     5.66
                  12
                       -19.43
                                     1.14
                                                 1.847
                                                             23.8
                  13
                       642.89
                                     8.28 (可変)
                 *14
                        13.95
                                    1.14
                                                 1.689
                                                            31.1
                 *15
                        9.32
                                     6.43
                                                            57 (PMMA)
                                                 1.492
                 *16
                       -15.55
                                    10.91 (可養)
                  17
                        œ
                                    8.29
                                                 1.517
                                                            64.2
                  18
                        œ
[0040]
              B. 非球面データ
                                                ΑF
                   K
                       ΑD
                                    ΑE
                                                              AG
                       0.441 \times 10^{-6} \quad \hbox{--0.220} \times 10^{-9} \quad \hbox{--0.925} \times 10^{-11}
               300 0
                                                           0.229×10-18
                       0.990×10° -0.261×10°
              10面 0
                                              0.532×10°
                                                           0.192×10-1
              11面 0
                      0.547×10-4 -0.656×10-7
                                              0.336×10-1
                                                           0.295×10
              14mm 0 -0.469×10-4 -0.133×10-4
                                             -0.207×10"
                                                           0.918×10<sup>-10</sup>
              15mm 0 -0.627×10-4 -0.164×10-8
                                             -0.943×10<sup>-1</sup>
                                                           0.224×10°
              16面 0 0.100×10<sup>-1</sup> 0.216×10<sup>-1</sup> -0.255×10<sup>-1</sup>
                                                           0.692×10-10
【0011】C. 可変データ
                           f = 10.0
```

f = 30.3

f = 60.0

D3	1.	6 2	16.	04	23.33
D8	22.	1 4	7.	7 2	0.43
D13	8.	28	4.	2 7	7.57
D16	10.	9 1	14.	9 2	11.62

【0042】なお、本発明は上述実施例に限定されず本 発明の要目を逸脱しない範囲で種々の構成を取り得ることは勿論である。

[0043]

【発明の効果】本発明によれば、第4レンズ群が2枚のレンズより構成され、負メニスカスレンズの凹部に正レンズの凸部が収まる形になるので、その第4レンズ群ひいてはズームレンズ全体が小型化される利益がある。また、それら2枚のレンズの内の少なくとも1枚が有機材料により形成されているので、その第4レンズ群ひいてはズームレンズ全体が軽量化される利益がある。

【0044】また、その第4レンズ群は変倍時及び合無時に動く部分であるため、この第4レンズ群が小型軽量化されることは、ズームレンズシステムの駆動部の小型化及び低消費電力化のみならず合無時等における応答速度の高速化が達成されることをも意味する。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明によるズームレンズの一実施例の光学系の基本構成を示すレンズ断面図である。

【図2】本発明の数値実施例の第1実施例のレンズ構成 図である。

【図3】第1実施例の広角ポジションにおける様収差図であり、eはe線、FはF線、dはd線、Sはサジタル面、Tはタンジェンシャル面の収差曲線である。

【図4】第1実施例の中間ボジションにおける縦収差図 である。

【図5】第1実施例の望速ポジションにおける縦収差図である。

【図6】数値実施例における第2実施例のレンズ構成図である。

【図7】第2実施例の広角ポジションにおける織収差図

【図8】第2実施例の中間ポジションにおける権収差図である。

【図9】第2実施例の望遠ポジションにおける縦収差図である。

【図10】数値実施例における第3実施例のレンズ構成 図である。 *【図11】第3実施例の広角ボジションにおける縦収差 図である。

【図12】第3実施例の中間ポジションにおける縦収差 図である。

【図13】第3実施例の譲遠ポジションにおける縦収差 図である。

【図14】数値実施例における第4実施例のレンズ構成 図である。

【図15】第4 実施例の広角ポジションにおける縦収差 図である。

【図16】第4実施例の中間ポジションにおける権収差 図である。

【図17】第4実施例の望遠ボジションにおける縦収差 図である。

【図18】数値実施例における第5実施例のレンズ構成 図である。

【図19】第5実施例の広角ボジションにおける縦収差 図である。

【図20】第5実施例の中間ポジションにおける縦収差 図である。

【図21】第5実施例の望遠ポジションにおける縦収差 図である。

【図22】数値実施例における第6実施例のレンズ構成 図である。

【図23】第6実施例の広角ポジションにおける縦収差 図である。

【図24】第6実施例の中間ポジションにおける縦収差 図である。

【図25】第6実施例の望遠ボジションにおける縦収差 図である。

【符号の説明】

- 1 第1レンズ群
- 2 第2レンズ群
- 3 第3レンズ群
- 4 第4レンズ群
- 7 ガラスプロック
- 41 負メニスカスレンズ
- 42 正レンズ

【手統補正書】

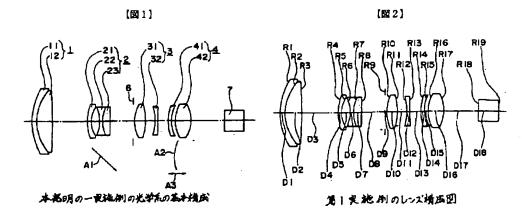
である。

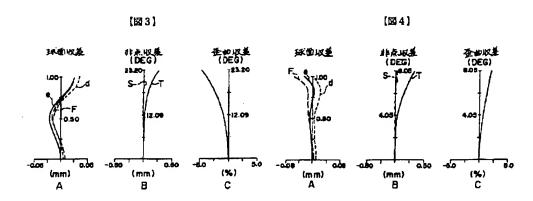
【提出日】平成4年8月12日

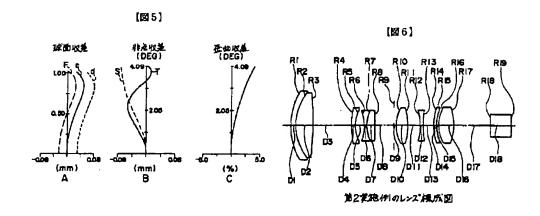
【手統補正1】

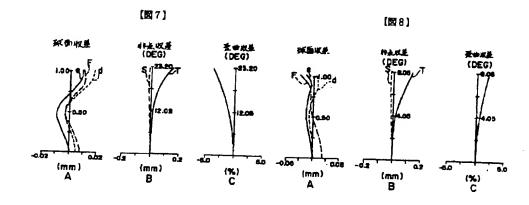
【補正対象書類名】図面

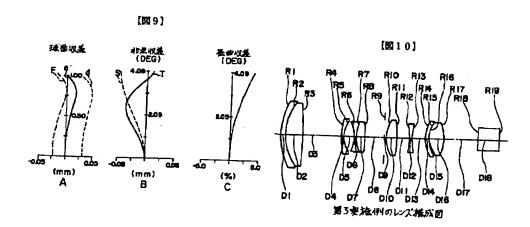
【補正対象項目名】全図 【補正方法】変更 【補正内容】

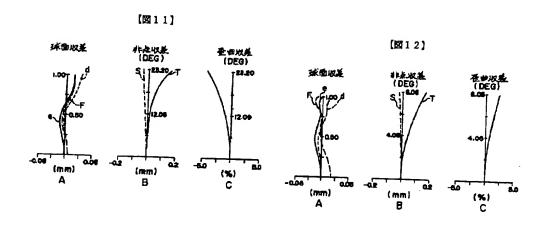


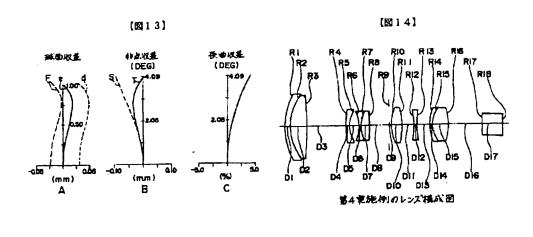


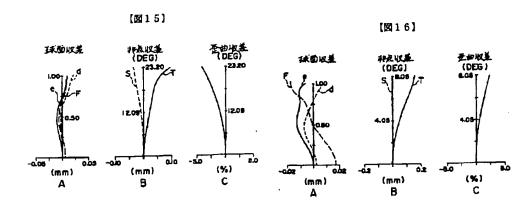


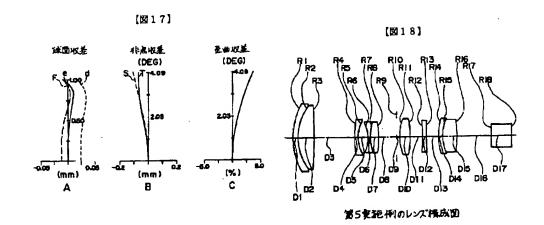


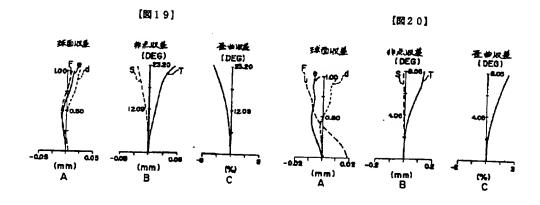


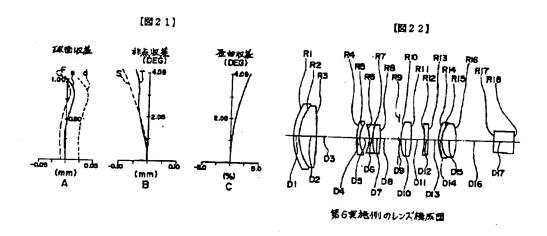


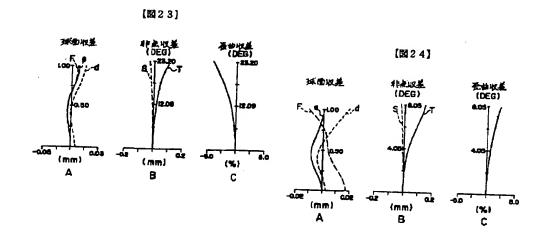




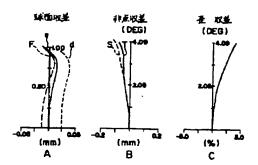








[図25]



						•
		Ċ				•
				*		•
**						
			,			
				·		